

中国航海学会文件

航学发〔2024〕50号

关于发布《船岸协同内河智能船舶遥控驾驶场景与功能指南》等三项团体标准的公告

各有关单位：

依据《中国航海学会团体标准管理办法》的有关规定，由中国航海学会组织，武汉理工大学牵头编制的《船岸协同内河智能船舶遥控驾驶场景与功能指南》（T/CIN 027—2024），武汉理工大学牵头编制的《船岸协同内河智能船舶辅助驾驶场景与功能指南》（T/CIN 028—2024），江苏省交通运输厅运输管理局牵头编制的《非船载传导式充电机与电动船舶之间的数字通信协议》（T/CIN 029—2024）团体标准已通过审查，经中国航海学会第60次理事长办公会批准，现予发布，自2024年7月1日起实施。

特此公告。

附件：

1. 《船岸协同内河智能船舶遥控驾驶场景与功能指南》
2. 《船岸协同内河智能船舶辅助驾驶场景与功能指南》
3. 《非船载传导式充电机与电动船舶之间的数字通信协议》

